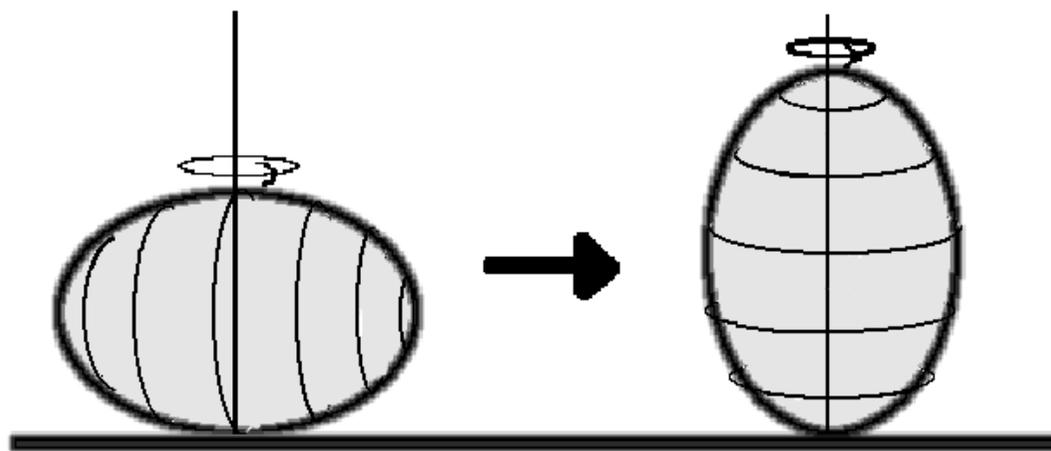


# 剛体の回転直立と形の関係

福井大学 工学部 物理工学科  
13年度入学 14番 木澤隆之

## 剛体の回転直立運動

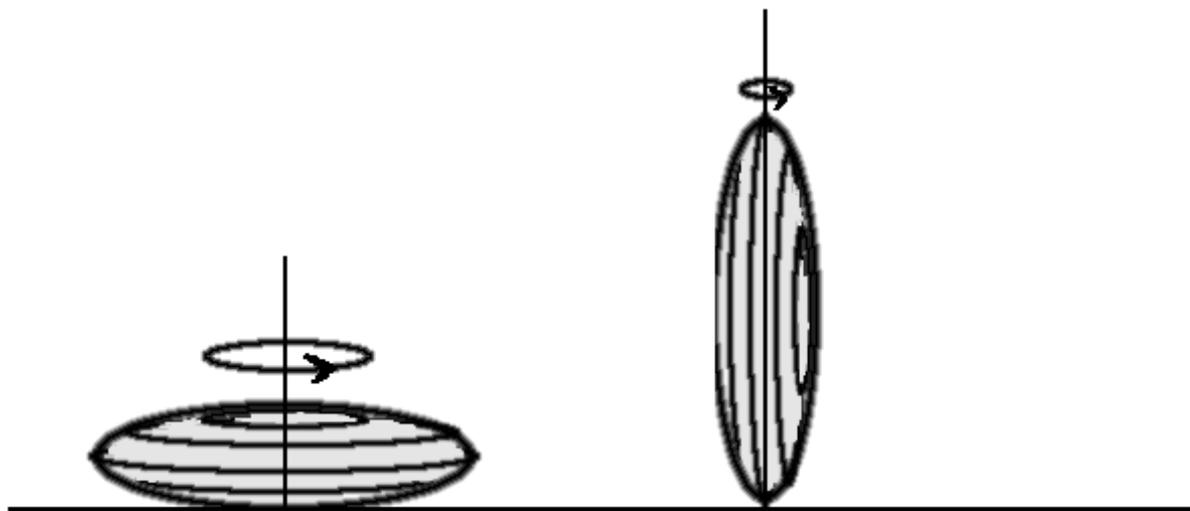
・卵など



**prolate**

注)「回転直立」という言葉は『科学』戸田盛和「回転する卵はなぜ直立する」(2002)のタイトルから、我々が造語したものである。

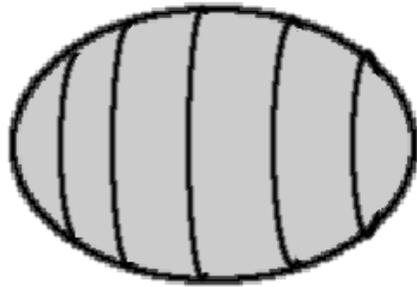
・碁石など



oblate

本研究の目的

- ・軸比にどう依存するか？



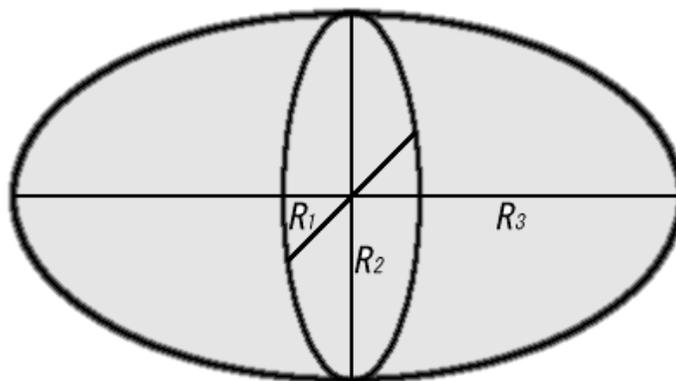
prolate

or



oblate

- ・軸対称性を破ると何が起こるか？



数値実験で調べる

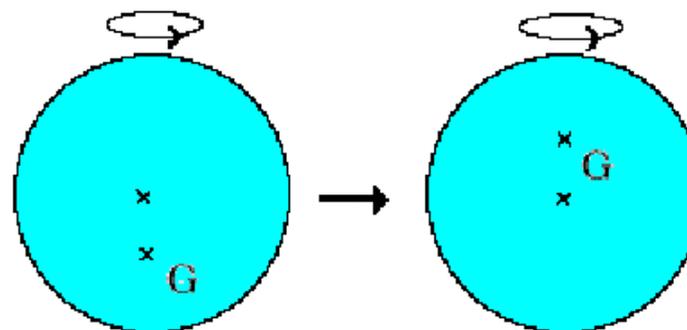
## 研究の歴史

1. 球形 → 偏芯球

・Braams

Hugenholtz(1952)

完全な厳密解がある



2. 任意の軸対称形 ・下村、Moffat(2002) 近似的な保存量がある

gyroscopic 近似

Jellet 定数

・卒研究生(村井,2004)

数値解を求めるプログラム

・卒研究生(大森,2005)

プログラムの初期条件部分の完成  
gyroscopic 近似の妥当性の検証  
→ 時間平均すると成立

・卒研究生(加藤,2006)

摩擦力によるエネルギーの散逸の必要性

## 剛体の立ち上がる理論

・gyroscopic 近似

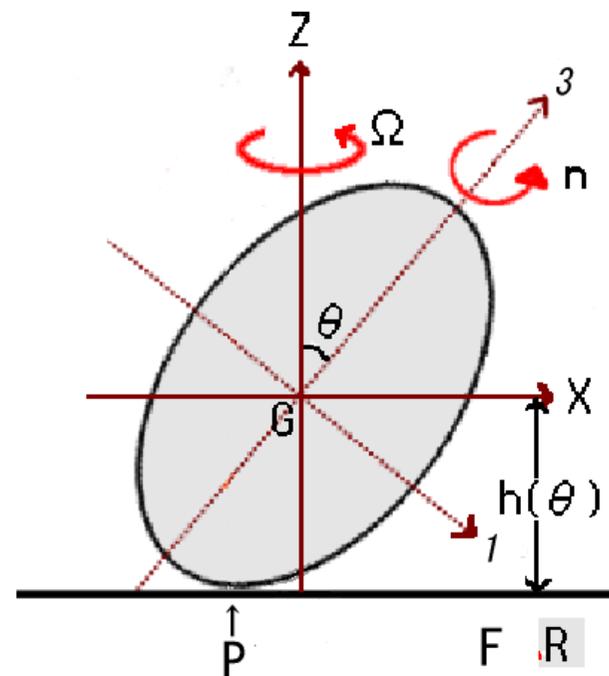
$$I_3 n = I_1 \Omega \cos \theta$$

$I_1$ : 1, 2 軸の主慣性モーメント

$I_3$ : 3 軸の主慣性モーメント

・Jellett 定数

$$I_1 \Omega h = J (= \text{const})$$



が減少 hが増加



剛体が立ち上がる

## 剛体の形状

- ・楕円体の表面方程式

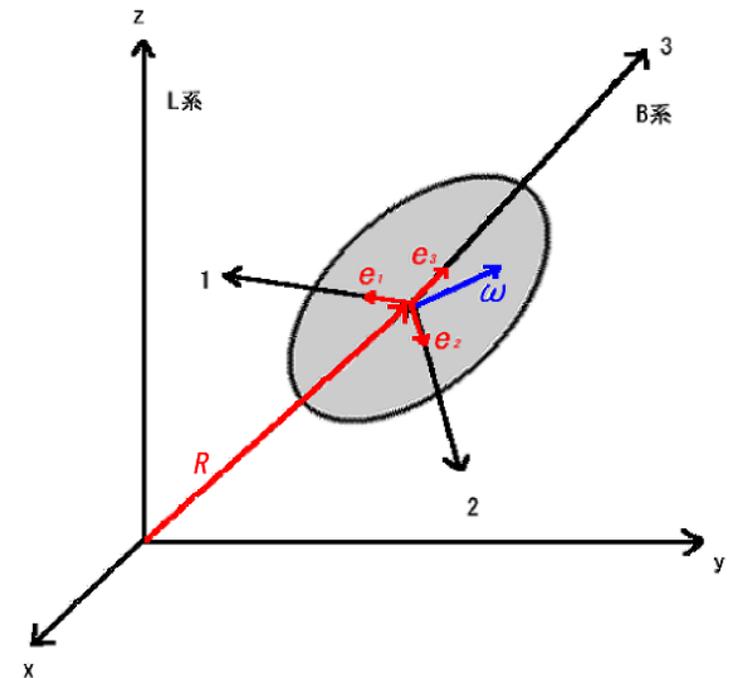
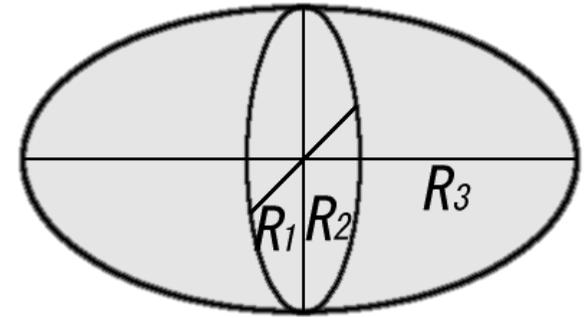
$$\left(\frac{\xi}{R_1}\right)^2 + \left(\frac{\eta}{R_2}\right)^2 + \left(\frac{\zeta}{R_3}\right)^2 = 1$$

- ・3軸の比 ( $R_1:R_2:R_3$ )

$$R_0 = \frac{R_{00}}{(R'_1 R'_2 R'_3)^{1/3}}$$
$$\begin{cases} R_1 = R_0 R'_1 \\ R_2 = R_0 R'_2 \\ R_3 = R_0 R'_3 \end{cases}$$

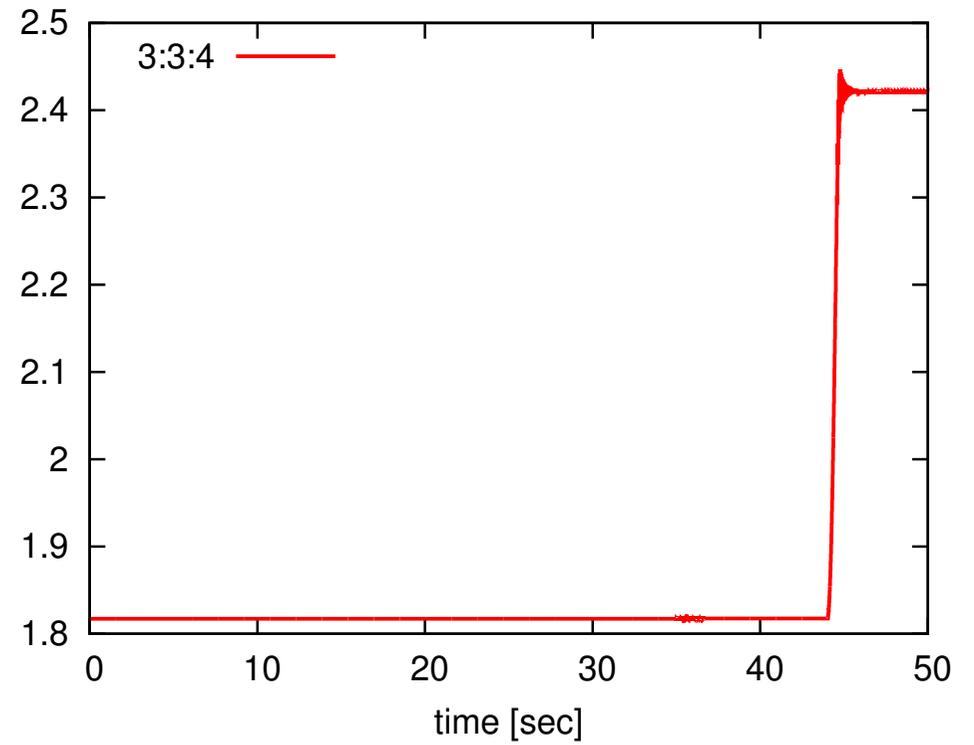
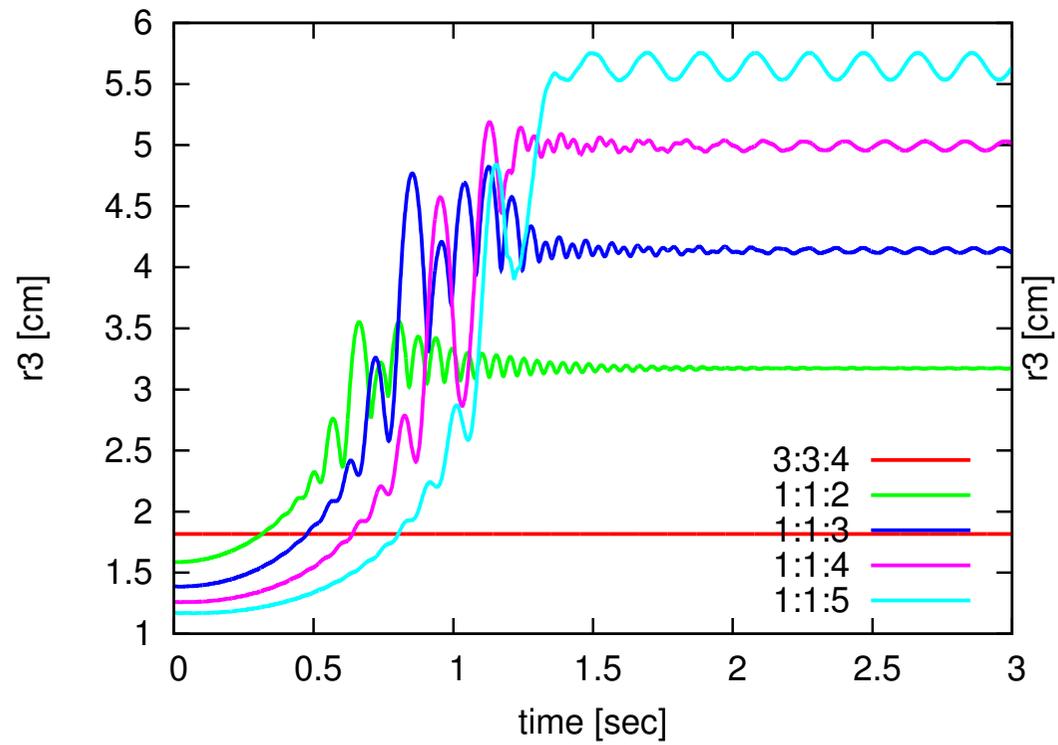
- ・楕円体の体積

$$V = \frac{4\pi}{3} R_1 R_2 R_3 = \frac{4\pi}{3} R_0^3 R'_1 R'_2 R'_3 = \frac{4\pi}{3} R_{00}^3$$



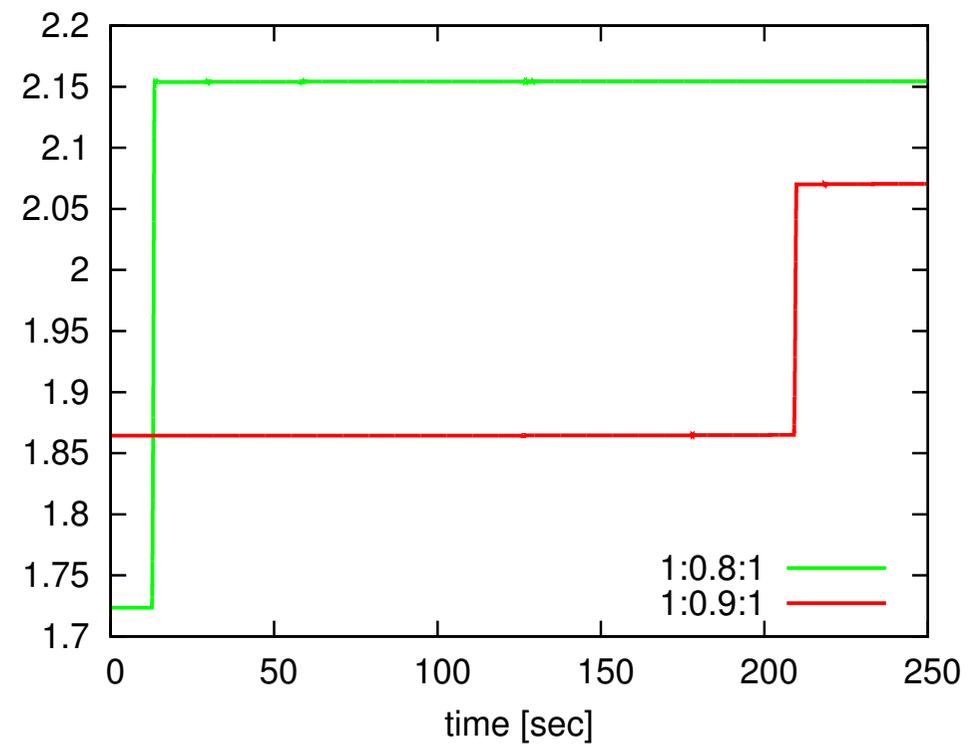
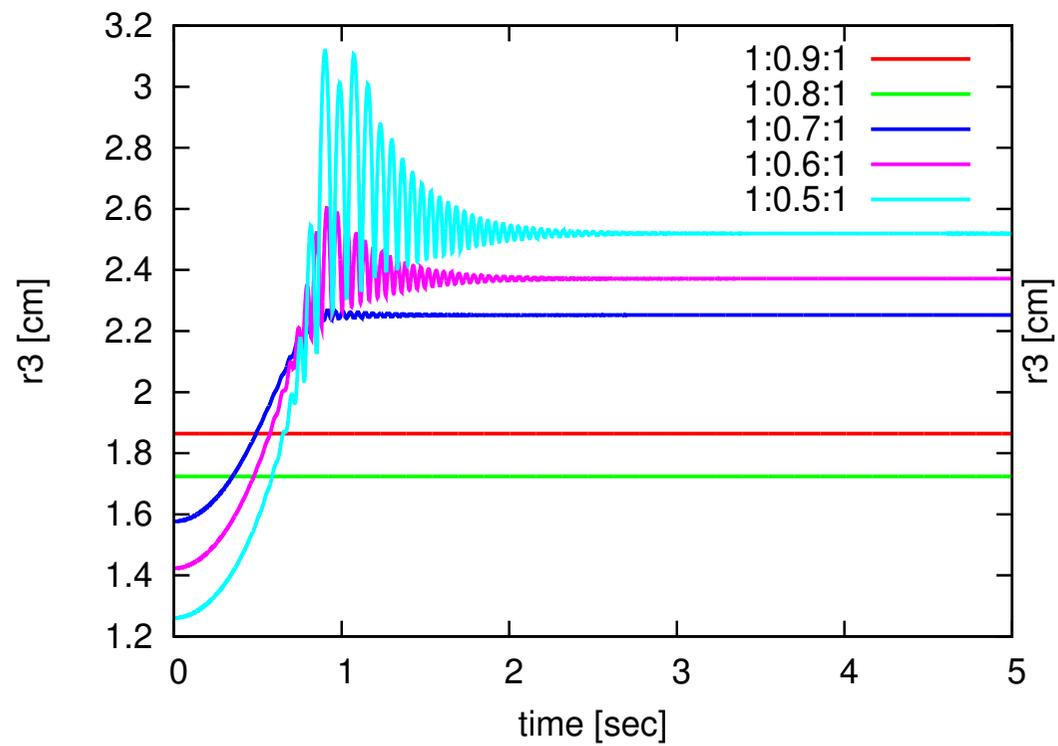
摩擦定数 : 0.5    回転角度 : 89.3度で回転させる。

# 1 .prolate形の回転直立



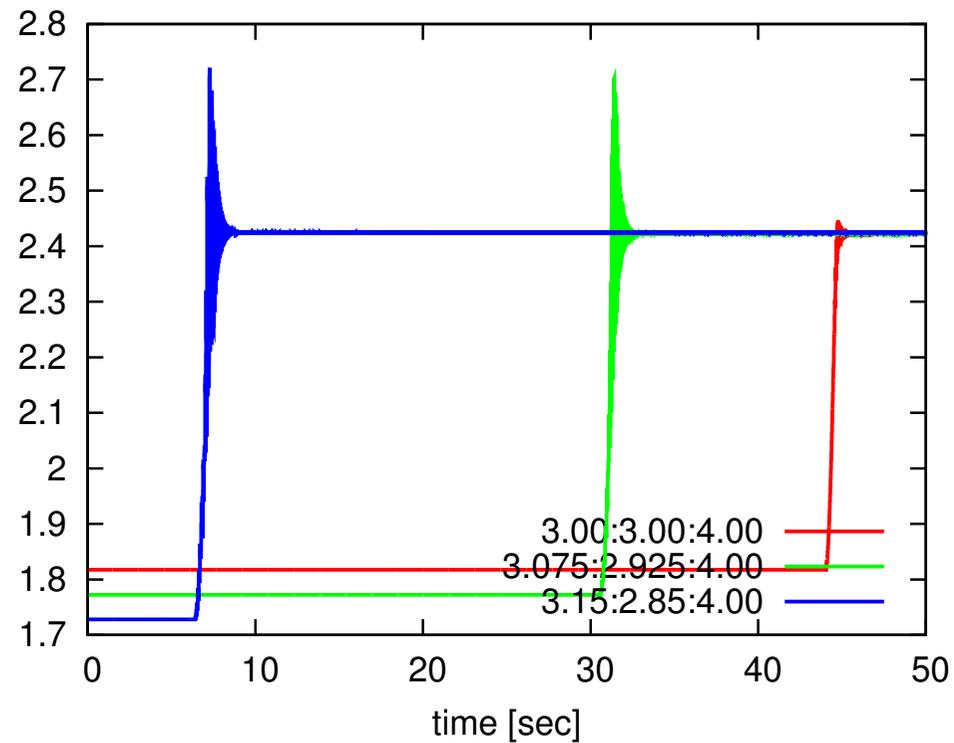
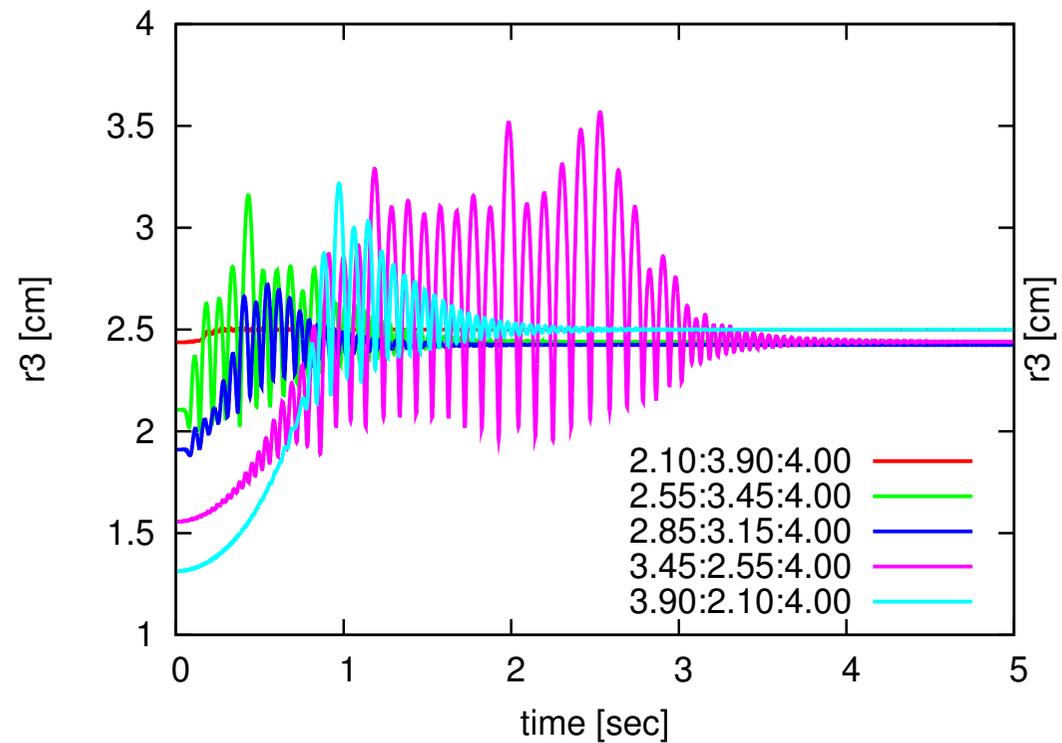
prolate

## 2 .oblate形の回転直立



oblte

### 3. 非軸対称形の回転直立



## 結論

- ・球に近いと立ち上がるのが遅い。
- ・非常に変形すると立ち上がるのが遅い。
- ・3軸不等でもたちあがる。
- ・必ず最長軸が回転軸になる。